



ГБУЗ «ГКБ им. С.И. Спасокукоцкого ДЗМ»  
ФГБОУ ВО МГМСУ им. А.И. Евдокимова  
МИНЗДРАВА РОССИИ

3

# МОСКОВСКАЯ РОБОТИЧЕСКАЯ ПРОГРАММА

Пушкарь Д.Ю., Семенякин И.В., Колонтарев К.Б.,  
Говоров А.В., Раснер П.И., Дьяков В.В.



ПРЕМИЯ  
ГОРОДА МОСКВЫ  
В ОБЛАСТИ  
МЕДИЦИНЫ



Департамент  
здравоохранения  
города Москвы



НИИ  
ОРГАНИЗАЦИИ  
ЗДРАВООХРАНЕНИЯ  
И МЕДИЦИНСКОГО  
МЕНЕДЖМЕНТА



### **ИЗУЧЕНИЕ, РАЗРАБОТКА И ВНЕДРЕНИЕ**

в повседневную медицинскую практику результатов найденных взаимосвязей между традиционной хирургической техникой, минимально-инвазивной техникой выполнения оперативных вмешательств, современными мировыми тенденциями и инновациями в аспекте хирургического лечения социально значимых онкологических и доброкачественных заболеваний и технологическими решениями позволяющими оптимизировать подход к оперативному лечению пациентов на основе современных принципов роботехирургии



«Московская роботическая программа»

Пушкарь Д.Ю., Семенякин И.В., Колонтарев К.Б., Говоров А.В., Раснер П.И., Дьяков В.В.

**АНАЛИТИЧЕСКИЙ ЭТАП (I ЭТАП)****Анализ конкурентоспособности**

отсутствие программы в радиусе 100 км и/или наличие около 1 млн прикрепленного населения

**Возможности формирования потока пациентов**

наличие около 1 млн прикрепленного населения  
формирование специализированных центров

**Наличие «заинтересованных» специалистов**

не менее 3-х консольных хирургов в центре

Необходимость приглашения опытного специалиста извне

**Финансовая составляющая (период окупаемости 5-7 лет)** из расчета 350-400 операций в год (2 операции в день)

**ПРАКТИЧЕСКИЙ ЭТАП (II ЭТАП)**

Покупка роботической системы

Обучение в специализированных тренинг-центрах

Привлечение обучающего авторитетного хирурга

Правильный подбор первых пациентов

Формирование «роботической команды»

Непрерывное повышение квалификации

Аналитический этап – **65%**  
Практический этап – **35%**



## ПРИОРИТЕТНЫЕ ФАКТОРЫ УСПЕХА РОБОТИЧЕСКОЙ ПРОГРАММЫ



**Адекватное финансирование первые 5-7 лет**  
сервисное обслуживание +30%



Формирование потока пациентов



Формирование «роботической команды»



Впервые предложенный алгоритм создания роботической программы эффективно внедрен в клиническую практику





Анализ существующих программ обучения РРП



Обобщение данных и создание программы обучения робот-ассистированной радикальной простатэктомии

### ОСНОВНЫЕ МОДУЛИ

Нетехнические навыки

Симуляционное обучение

Операции на животных

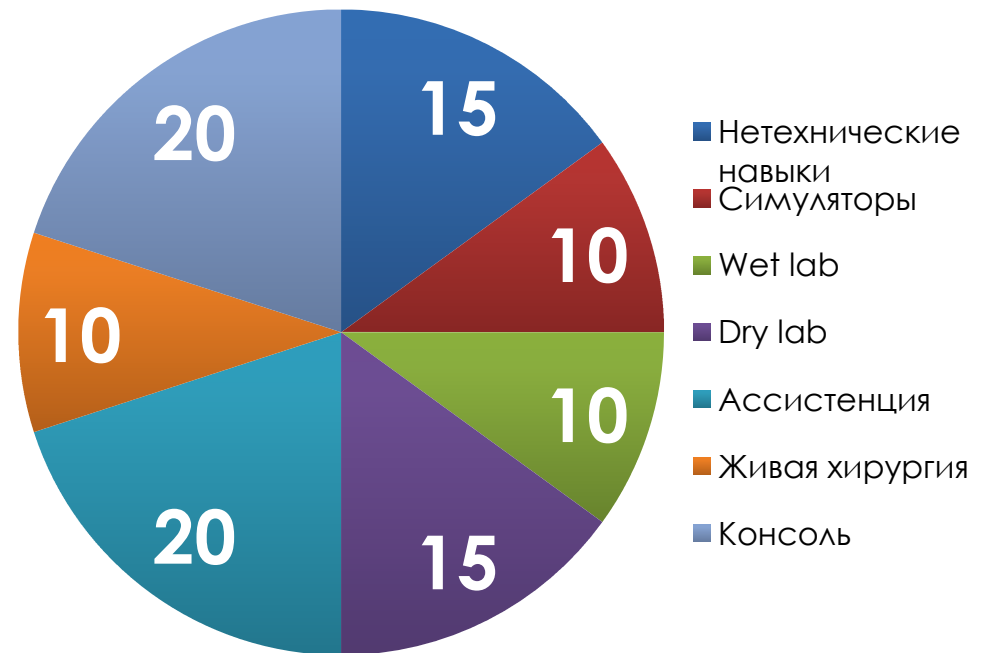
Моделирование

Ассистенция

Живая хирургия

Позаэтапное консольное обучение

### Обучающие модули



«Московская роботическая программа»  
Пушкарь Д.Ю., Семенякин И.В., Колонтарев К.Б., Говоров А.В., Раснер П.И., Дьяков В.В.

## ПРОГРАММА ОБУЧЕНИЯ ТУ 144 ЧАСА



**30 часов** теоретический курс



**30 часов** работа на моделях и нетехнические навыки



**36 часов** ассистенция



**48 часов** консольное обучение



Свидетельство установленного образца



Программа эффективно внедрена и выполняется в рамках НМО на базе центра оперативной робот-ассистированной и реконструктивной урологии



«Московская роботическая программа»  
Пушкарь Д.Ю., Семенякин И.В., Колонтарев К.Б., Говоров А.В., Раснер П.И., Дьяков В.В.



Анализ собственной техники выполнения РРП



Создание атласа выполнения робот-ассистированной радикальной простатэктомии



Анатомические аспекты



Пошаговое выполнение трансперитонеальной РРП



Анестезиологические аспекты



Инструментарий



Созданный пошаговый атлас выполнения робот-ассистированной радикальной простатэктомии позволяет определить оптимальную хирургическую тактику выполнения оперативного лечения для достижения максимальных функциональных результатов

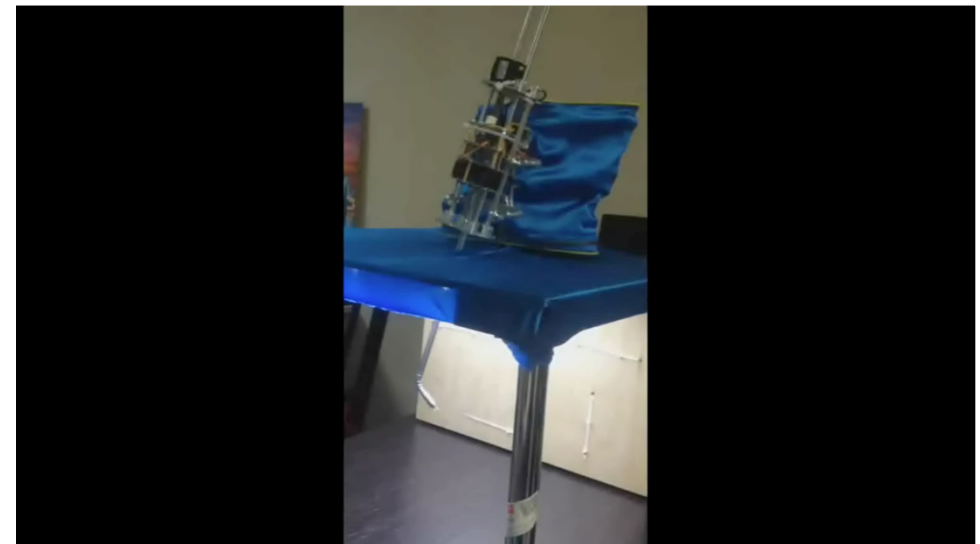
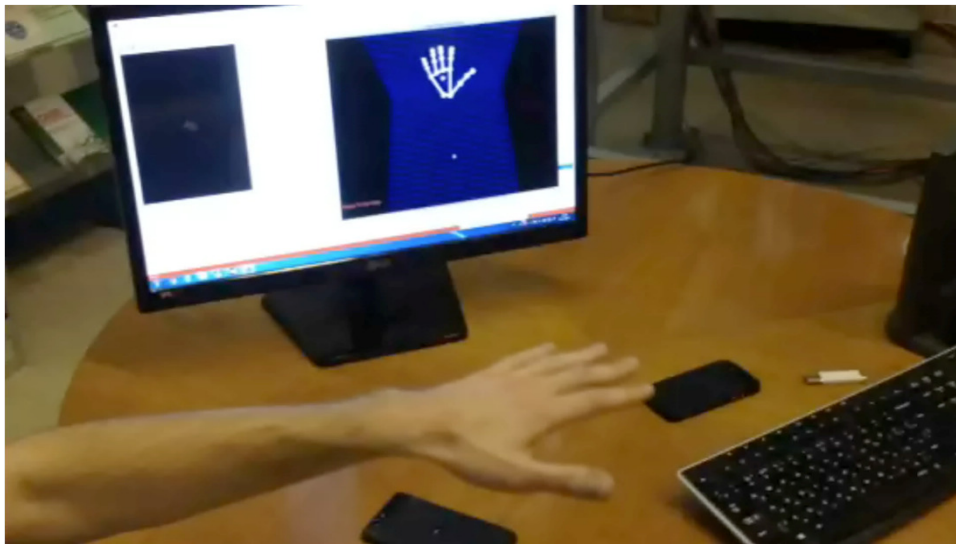




Поручение разработки предложения о создании Российской робототехнической программы в **сентябре 2012 года**



Государственный заказ №**13411.0008799.13.109**  
«Разработка технологии и организация производства ассистирующего мехатронного хирургического комплекса для выполнения операций в урологии» **от 26 июня 2013 года**



«Московская роботическая программа»  
Пушкарь Д.Ю., Семенякин И.В., Колонтарев К.Б., Говоров А.В., Раснер П.И., Дьяков В.В.





**2-й этап «Эскизный проект» 2015 год**



**Апрель 2017 года** презентация прототипа



**7 марта 2018 года** – первая операция на животном



«Московская роботическая программа»  
Пушкарь Д.Ю., Семенякин И.В., Колонтарев К.Б., Говоров А.В., Раснер П.И., Дьяков В.В.

## Монографии

3

## Методических пособий

5

## Выступлений в Европе и США

30

- Московская роботическая программа
- Программа обучения
- ERUS Faculty Group
- WRSE 24 – прямая трансляция на 24 часовых пояса из ГКБ им. С.И. Спасокукоцкого
- Разработка отечественного хирургического робота



«Московская роботическая программа»  
 Пушкарь Д.Ю., Семенякин И.В., Колонтарев К.Б., Говоров А.В., Раснер П.И., Дьяков В.В.



ГБУЗ «ГКБ ИМ. С.И. СПАСОКУКОЦКОГО ДЗМ»  
ФГБОУ ВО МГМСУ ИМ. А.И. ЕВДОКИМОВА  
МИНЗДРАВА РОССИИ

3

**СПАСИБО ЗА ВНИМАНИЕ!**



ПРЕМИЯ  
ГОРОДА МОСКВЫ  
В ОБЛАСТИ  
МЕДИЦИНЫ



Департамент  
здравоохранения  
города Москвы



НИИ  
ОРГАНИЗАЦИИ  
ЗДРАВООХРАНЕНИЯ  
И МЕДИЦИНСКОГО  
МЕНЕДЖМЕНТА